

## V1.0.2 (14/06/2025)

¡Hola! Estamos de vuelta con la segunda actualización del manual. ¡Cada vez nos acercamos más a la fecha en la que se celebrará el off-season! Esperamos que estén tan emocionadxs de participar como nosotrxs estamos entusiasmadx de estar organizándolo.

En esta actualización podrán encontrar aclaraciones de algunas de las reglas del juego y cambios a una figura para mejor comprensión.

Recuerden que cualquier comentario o duda se puede realizar a través de los medios oficiales del equipo, ya sea por Instagram ([@hb16818](https://www.instagram.com/hbirds16818)), el email [contacto@hypebirds.com](mailto:contacto@hypebirds.com), por [nuestro canal de Discord](#) localizado en el [servidor no oficial de FIRST Tech Challenge](#) y próximamente se podrán escribir en la misma página web en la que encontraste este manual =).

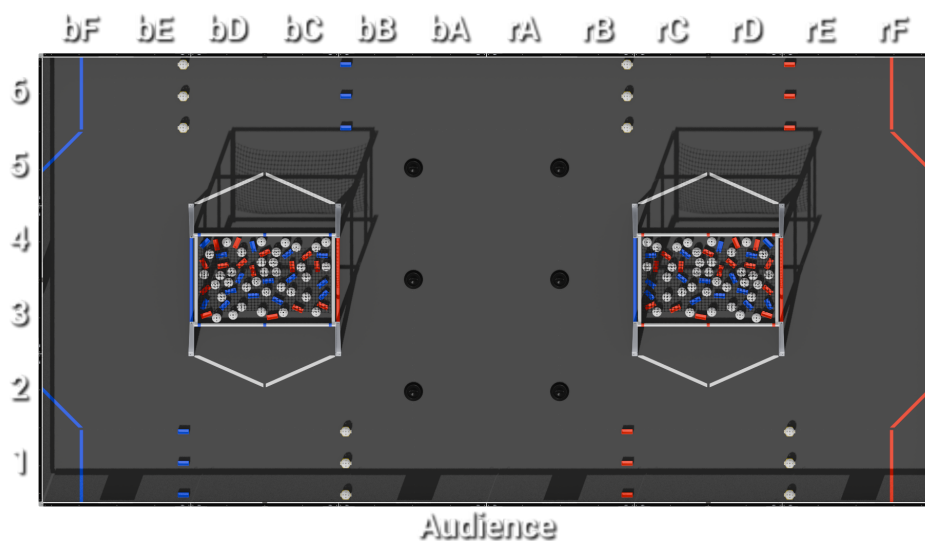
De igual modo, el [formulario de interés](#) sigue abierto para aquellos equipos que quieran participar en el evento. Con su apoyo podemos seguir preparando este evento con mayor efectividad.

Nos vemos la próxima semana. Agradecemos su interés en el evento y su apoyo. ¡Juntos volaremos más alto!

-Ximena H., Co-diseñador del reto.

### Cambios:

- Cambio de uno de los gráficos en el capítulo 10 detalles del juego para reflejar la inclusión de componentes presentes durante una PARTIDA:



- Se corrigió un error tipográfico en la sección 10.3.1 en la versión en español.
- Se modificó la redacción de la regla "G410" para añadir claridad a la cantidad máxima de SCORING ELEMENTS que se pueden controlar.

**Descripción antigua:**

"Un ROBOT no puede CONTROLAR más de 1 SAMPLE, 1 SPECIMEN, y 1 TEAM BANNER a la vez, además de que no puede CONTROLAR más de 3 DEBRIS a la vez, ni directamente ni de forma transitoria a través de otros objetos en ambos contextos. No hay límite en el número de CLIPS que un ROBOT puede poseer."

**Descripción actual:**

"Un ROBOT puede CONTROLAR no más de 1 SAMPLE/SPECIMEN, 1 TEAM BANNER, y 3 DEBRIS simultáneamente, ni directamente ni de forma transitoria a través de otros objetos. Esto quiere decir que, por ejemplo, un ROBOT puede transportar un SAMPLE/SPECIMEN, y DEBRIS simultáneamente."

Sigue sin existir un límite al número de CLIPS que un ROBOT puede poseer.